

EXERCICE 1
5 points

1. $I = \int_1^e \ln x \, dx$ et $J = \int_1^e (\ln x)^2 \, dx$.

a. La fonction F est dérivable sur l'intervalle $]0 ; +\infty[$ donc $F'(x) = \ln x + 1 - 1 = \ln x$ donc F est une primitive de la fonction logarithme népérien.

$$I = \int_1^e \ln x \, dx = F(e) - F(1) = 1.$$

b. Posons $u(x) = (\ln x)^2$ et $v'(x) = 1$ donc $u'(x) = \frac{2 \ln x}{x}$ et $v(x) = x$.

u et v sont des fonctions dérivables et u' et v' sont continues sur $[1; e]$ donc par une intégration par parties on obtient :

$$J = [u(x)v(x)]_1^e - \int_1^e u'(x)v(x) \, dx = [x(\ln x)^2]_1^e - \int_1^e 2 \ln(x) \, dx = e - 2I.$$

c. Comme $I = 1$, on a $J = e - 2$.

d. $\mathcal{A} = \int_1^e f(x) \, dx - \int_1^e g(x) \, dx = I - J = 3 - e.$

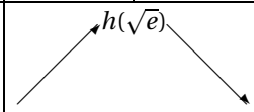
2. $MN = \sqrt{(x_N - x_M)^2 + (y_N - y_M)^2} = \sqrt{(g(x) - f(x))} = \ln(x) - (\ln(x))^2$

Posons $h(x) = \ln(x) - (\ln(x))^2$.

Ainsi $h'(x) = \frac{1 - 2 \ln(x)}{x}$

Or sur $[1 ; e]$, $x > 0$ et $1 - 2 \ln x \geq 0$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} \geq \ln x \Leftrightarrow x \leq \sqrt{e}$$

x	1	\sqrt{e}	e
$g'(h'(x))$	+	0	-
$h(x)$			

Donc la distance MN est maximale pour $x = \sqrt{e}$ et vaut :

$$MN = h(\sqrt{e}) = \ln(\sqrt{e}) - (\ln(\sqrt{e}))^2 = \frac{1}{2} - \frac{1}{4} = \frac{1}{4}.$$

EXERCICE 2
5 points

1. a. $\vec{AB}(0 ; 1 ; 1)$ et $\vec{BC}(2 ; -3 ; 1)$.

Les coordonnées n'étant pas proportionnelles, les vecteurs ne sont pas colinéaires donc les points A , B et C ne sont pas alignés.

b. Démontrer que le plan (ABC) a pour équation cartésienne ...

$$\begin{cases} 2 \times 1 + 1 - 0 - 3 = 0 \\ 2 \times 1 + 2 - 1 - 3 = 0 \\ 2 \times 3 + (-1) - 2 - 3 = 0 \end{cases} \text{ donc les points A, B et C appartiennent au plan d'équation}$$

$2x + y - z - 3 = 0$. Comme ces points ne sont pas alignés ils définissent un unique plan.

Donc le plan (ABC) a pour équation cartésienne $2x + y - z - 3 = 0$.

2. $M(x ; y ; z)$ appartient aux plans (P) et $(Q) \Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y - z - 4 = 0 \\ 2x + 3y - 2z - 5 = 0 \end{cases}$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y - z - 4 = 0 \\ 2x + 3y - 2z - 5 = 0 \\ z = t \quad (t \in \mathbb{R}) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -2y + t + 4 \\ 2(-2y + t + 4) + 3y - 2t - 5 = 0 \\ z = t \quad (t \in \mathbb{R}) \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = -6 + t + 4 \\ -y + 3 = 0 \\ z = t \quad (t \in \mathbb{R}) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = t - 2 \\ y = 3 \\ z = t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}. \text{ Donc l'intersection des plans (P) et (Q) est une}$$

droite (\mathcal{D}) , dont une représentation paramétrique est :

$$\begin{cases} x = -2 + t \\ y = 3 \\ z = t \end{cases} \quad (t \in \mathbb{R})$$

3. $M(x ; y ; z)$ appartient à l'intersection des trois plans (ABC) , (P) et (Q)

$\Leftrightarrow M(x ; y ; z)$ appartient à l'intersection du plan (ABC) et de la droite (\mathcal{D})

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 2x + y - z - 3 = 0 \\ x = t - 2 \\ y = 3 \\ z = t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2(t-2) + 3 - t - 3 = 0 \\ x = t - 2 \\ y = 3 \\ z = t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = 4 \\ x = 2 \\ y = 3 \\ z = 4 \end{cases}$$

Donc l'intersection des trois plans (ABC), (P) et (Q) est le point E(2 ; 3 ; 4).

4. $\vec{u}(1; 0; 1)$ est un vecteur directeur de la droite (\mathcal{D}) . $\vec{AE}(1; 2; 4)$.

$$\vec{u} \cdot \vec{AE} = 1 \times 1 + 0 \times 2 + 1 \times 4 = 5.$$

$$\text{Et } \vec{u} \cdot \vec{AE} = \|\vec{u}\| \times AE \times \cos(\vec{u}, \vec{AE}) \quad \text{Or } AE = \sqrt{21} \text{ et } \|\vec{u}\| = \sqrt{2}.$$

$$\text{De plus } \sin(\vec{u}, \vec{AE}) = \frac{AH}{AE} \text{ donc } AH = \sqrt{21} \times \sqrt{1 - \left(\frac{5}{\sqrt{42}}\right)^2} = \sqrt{\frac{17}{2}}$$

Donc la distance du point A à la droite (\mathcal{D}) est $\sqrt{\frac{17}{2}}$.

EXERCICE 3

5 points

Commun à tous les candidats

1. Restitution organisée de connaissances

$$\begin{aligned} \text{a. } R(t) = P(X > t) &= 1 - P(X \leq t) = 1 - \int_0^t \lambda e^{-\lambda x} dx \\ &= 1 - [-e^{-\lambda x}]_0^t = 1 - (-e^{-\lambda t} + 1) = e^{-\lambda t} \text{ pour tout } t \geq 0. \end{aligned}$$

$$\text{b. } P_{X>t}(X > t+s) = \frac{P((X > t) \cap (X > t+s))}{P(X > t)} = \frac{P(X > t+s)}{P(X > t)} = \frac{e^{-\lambda(t+s)}}{e^{-\lambda t}} = e^{-\lambda s}$$

Donc la variable X suit une loi de durée de vie sans vieillissement, c'est-à-dire que pour tout réel $s \geq 0$, la probabilité conditionnelle $P_{X>t}(X > t+s)$ ne dépend pas du nombre $t \geq 0$.

2. Dans cette question, on prend $\lambda = 0,00026$.

$$\text{a. } P(X \leq 1000) = 1 - P(X > 1000) = 1 - e^{-0,00026 \times 1000} = 1 - e^{-0,26} \approx 0,23.$$

$$P(X > 1000) = e^{-0,00026 \times 1000} = e^{-0,26} \approx 0,77.$$

$$\text{b. } P_{X>1000}(X > 2000) = e^{-0,00026 \times 1000} = e^{-0,26}. \text{ Sachant que l'évènement } (X > 1000) \text{ est réalisé, la probabilité de l'évènement } (X > 2000) \text{ est d'environ } 0,77.$$

$$\text{c. Il faut calculer } P_{X>2000}(X \leq 3000).$$

L'évènement contraire de $(X \leq 3000)$ est $(X > 3000)$ donc

$$P_{X>2000}(X \leq 3000) = 1 - P_{(X>2000)}(X > 3000).$$

D'après le résultat de la question 1. b. avec $t = 2000$ et $s = 1000$, on obtient :

$$P_{(X>2000)}(X > 3000) = P(X > 1000) = e^{-0,26}$$

$$\text{Finalement } P_{(X>2000)}(X \leq 3000) = 1 - e^{-0,26}.$$

Sachant qu'un agenda a fonctionné plus de 2000 heures, la probabilité qu'il tombe en panne avant 3000 heures est aussi de 0,77.

C'était prévisible car X suit une loi de durée de vie sans vieillissement.

EXERCICE 4

5 points

1. Figure en fin d'exercice.

$$\text{2. } z'_A = z_A^2 - 4z_A = (1+i)^2 - 4(1+i) = -4 - 2i.$$

$$z'_B = z_B^2 - 4z_B = (3-i)^2 - 4(3-i) = -4 - 2i. \text{ Les images des points A et B sont confondues.}$$

$$\text{3. } z' = z^2 - 4z = -5 \Leftrightarrow z^2 - 4z + 5 = 0 \Leftrightarrow z_1 = \frac{4-2i}{2} = 2-i \text{ et } z_2 = 2+i.$$

$$\text{4. a. } z' + 4 = z^2 - 4z + 4 = (z-2)^2.$$

$$\text{b. } |z' + 4| = |(z-2)^2| = |z-2|^2 \text{ et lorsque } z \text{ est différent de } 2, \\ \arg(z' + 4) = \arg(z-2)^2 = 2 \arg(z-2).$$

c. Lorsque M décrit le cercle \mathcal{C} de centre I et de rayon 2, on a $IM = 2 = |z-2|$ donc $|z' + 4| = 2^2 = 4$ donc M' décrit le cercle de centre J(-4) et de rayon 4.

$$\text{5. } 2 + 2e^{i\frac{\pi}{3}}$$

$$\text{a. } JE = |2 + 2e^{i\frac{\pi}{3}} - 2| = |2e^{i\frac{\pi}{3}}| = 2|e^{i\frac{\pi}{3}}| = 2$$

$$(\vec{u}; \vec{IE}) = \arg(2e^{i\frac{\pi}{3}}) = \frac{\pi}{3}.$$

b. $JE' = |z'_E + 4| = |z_E - 2|^2 = 4$
 $(\vec{u}; \vec{JE'}) = 2\arg(\vec{u}; \vec{IE}) = 2 \times \frac{\pi}{3} = \frac{2\pi}{3}$.

